# Реєстраційна картка НДДКР

**Державний реєстраційний номер:** 0119U101704

**Відкрита**

**Дата реєстрації:** 03-05-2019

**Статус виконавця:** 17 - головний виконавець

## 1. Загальні відомості

**Підстава для проведення робіт:** 34 - договір (замовлення) з центральним органом виконавчої влади, академією наук (головними розпорядниками бюджетних коштів на проведення НДДКР)

**КПКВК:** 6541230

**Напрям фінансування:** 2.1 - фундаментальні дослідження

### Джерела фінансування

**7713 - кошти держбюджету**

**Загальний обсяг фінансування (тис. грн.):** 1511.7

**У тому числі по роках (тис. грн.):**

| Рік | Фінансування |
|---|---|
| 2018 | 640 |
| 2019 | 871.7 |

## 2. Замовник

**Назва організації:** Національна академія наук України

**Код ЄДРПОУ/ІПН:** 00019270

**Адреса:** вул. Володимирська, 54, м. Київ, Київська обл., 01030, Україна

**Підпорядкованість:**

**Телефон:** 380442346674

**Телефон:** 380442262347

**Телефон:** 380442396594

**Телефон:** 380442343243

**E-mail:** prez@nas.gov.ua

**WWW:** http://nas.gov.ua

## 3. Виконавець

**Назва організації:** Інститут механіки ім. С.П. Тимошенка Національної академії наук України

**Код ЄДРПОУ/ІПН:** 05417070

**Підпорядкованість:** Національна академія наук України

**Адреса:** 03057, Київ, вул. Нестерова, 3, м. Київ, Київська обл., 03057, Україна

**Телефон:** 0444560319

**Телефон:** 0444569351

## 4. Співвиконавець

## 5. Науково-технічна робота

### Назва роботи (укр)

Розробка якісних методів аналізу динамічних властивостей механічних керованих систем із точною та неточною характеристикою параметрів

### Назва роботи (англ)

Development of qualitative methods of analysis of dynamical controlled systems with exact and uncertain characteristics of parameters

### Мета роботи (укр)

Розробка достатніх умов стабілізації руху нелінійних керованих систем з застосуванням до дослідження руху квадрокоптера. Для нестаціонарних афінних систем розробляються нові підходи для стабілізації руху при наявності неточних значень параметрів.

### Мета роботи (англ)

Development of sufficient conditions for the stabilization of motion of nonlinear controlled systems with application to the study of motion quadcopter. For non-stationary affine systems, new approaches are being developed to stabilize motion in the presence of uncertain parameter values

**Пріоритетний напрям науково-технічної діяльності:** Фундаментальні наукові дослідження з найважливіших проблем розвитку науково-технічного, соціально-економічного, суспільно-політичного, людського потенціалу

**Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:**

**Вид роботи:** 39 - фундаментальна

**Очікувані результати:** Методи, теорії

**Галузь застосування:** 73.10.0 Дослідження та розробки в галузі природничих та технічних наук

### Експерти

Булат Анатолій Федорович (д. т. н., професор, акад.)

## 6. Етапи виконання

| Номер | Початок | Закінчення | Звітний документ | Назва етапу |
|---|---|---|---|---|
| 1 | 07.2018 | 03.2019 | Проміжний звіт | Оцінки руху афінних систем при складних збуреннях |
| 2 | 01.2019 | 12.2019 | Остаточний звіт | Побудова векторної (матричної) функції Ляпунова та розробка умов стабілізації руху квадрокоптера. Узагальнення результатів за темою та розробка рекомендацій стосовно застосування |

## 7. Індекс УДК тематичних рубрик НТІ

**Коди тематичних рубрик НТІ:** 30.15.19

**Індекс УДК:** 531.391.5;531.31;531.36, 531.36:001.892

## 8. Заключні відомості

**Керівник організації:**

Гузь Олександр Миколайович (д. т. н., акад.)

**Керівники роботи:**

Мартинюк Анатолій Андрійович

**Відповідальний за подання документів:** Чернецька Лариса Миколаївна (Тел.: +38 (044) 456-61-40)

**Керівник відділу реєстрації наукової діяльності УкрІНТЕІ**




Юрченко Т.А.