

Реєстраційна картка НДДКР

Державний реєстраційний номер: 0122U201525

Відкрита

Дата реєстрації: 22-11-2022

Статус виконавця: 17 - головний виконавець



1. Загальні відомості

Підстава для проведення робіт: 43 - власна ініціатива (якщо робота виконується з власної ініціативи за кошти виконавця НДР або безкоштовно)

КПКВК:

Напрямок фінансування: 2.2 - прикладні дослідження і розробки

Джерела фінансування

7704 - власні кошти, кошти підприємств, установ, організацій, фізичної особи на виконання ініціативних робіт

Загальний обсяг фінансування (тис. грн.): 1.000

У тому числі по роках (тис. грн.):

Рік	Фінансування
2022	1.000

2. Замовник

Назва організації: Кременчуцький національний університет імені Михайла Остроградського

Код ЄДРПОУ/ІПН: 05385631

Адреса: вул. Першотравнева, буд. 20, м. Кременчук, Кременчуцький р-н., Полтавська обл., 39600, Україна

Підпорядкованість: Міністерство освіти і науки України

Телефон: 380536631019

Телефон: 380536758186

E-mail: office@kdu.edu.ua

WWW: <http://www.kdu.edu.ua>

3. Виконавець

Назва організації: Кременчуцький національний університет імені Михайла Остроградського

Код ЄДРПОУ/ІПН: 05385631

Підпорядкованість: Міністерство освіти і науки України

Адреса: вул. Першотравнева, буд. 20, м. Кременчук, Кременчуцький р-н., Полтавська обл., 39600, Україна

Телефон: 380536631019

Телефон: 380536758186

E-mail: office@kdu.edu.ua

WWW: <http://www.kdu.edu.ua>

4. Співвиконавець

5. Науково-технічна робота

Назва роботи (укр)

Дослідження системи керування автономним рухом мобільного об'єкта на основі алгоритмів нейромережевого керування

Назва роботи (англ)

Research of the autonomous movement control system based on neural network control algorithms for a mobile object

Мета роботи (укр)

Апробація на основі експериментально-го зразка розроблених алгоритмів керування режимами руху автономного об'єкта, підтвердження їх ефективності.

Мета роботи (англ)

Approbation on the basis of an experimental sample of the developed algorithms for controlling the modes of movement of an autonomous object, confirmation of their effectiveness.

Пріоритетний напрям науково-технічної діяльності:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності: Розвиток сучасних інформаційних, комунікаційних технологій, робототехніки

Вид роботи: 48 - прикладна

Очікувані результати: Методи, теорії, Програмні продукти

Галузь застосування: Робототехніка

6. Етапи виконання

Номер	Початок	Закінчення	Звітний документ	Назва етапу
1	10.2022	06.2023	Остаточний звіт	Дослідження системи керування автономним рухом мобільного об'єкта на основі алгоритмів нейромережевого керування

7. Індекс УДК тематичних рубрик НТІ

Коди тематичних рубрик НТІ: 28.23.27

Індекс УДК: 004.896 , 004.896

8. Заключні відомості

Керівник організації:

Загірняк Михайло Васильович (д. т. н., професор)

Керівники роботи:

Мамчур Дмитро Григорович (к. т. н., доц.)

Відповідальний за подання документів: Булай Олена Олегівна (Тел.: +38 (067) 531-53-65)

Керівник відділу реєстрації наукової діяльності
УкрІНТЕІ



Юрченко Т.А.